Qualification Pilote De Démonstration Feuille de notation : Avion et Hydravion

Licence N°:.....CRAM:....

(moteur thermique ou électrique et moto planeur utilisant le moteur pendant tout le vol)

Zone grise : Spécifique électrique		Colonnes :	Colonnes: 1 : pas de danger 2 : danger potentiel 3 : dangereux		
Phases de vol	Points vérifiés		1	2	3
Tenue du candidat	Protection contre l'éblouissement				
	(Si les conditions météo l'imposent)				ı
Utilisation de la radio	Prise de fréquence				
Conformité du modèle	Commandes de vol				
	Diagramme d'antenne				
Préparation	Test de fonctionnement				-
Mise en route	Positionnement du modèle				
	pour le démarrage				1
	Immobilisation du modèle				
	Obstacle dans le champ de l'hélice				
	Positionnement du matériel de piste				
	Connexion batterie				
Après mise en route	Maintien du modèle				
Aproo mileo en reale	Essais moteur / commandes de vol			1	
	Niveau sonore				
	Mesure du niveau sonore : dbA				
	Max : 93 dbA sur herbe et 94 dbA sur béton				
Roulage (si réalisable)	Mise en mouvement				
realize (er realizable)	Tenue du modèle lors d'un déplacement			1	
	(moto planeur ou modèle sans train)				ı
Décollage rectiligne vent de l	ace, suivi d'un circuit rectangulaire				
			E S		
Décollage / Lancé	Tenue d'axe	2./0		т т	
Circuit rectangulaire	Maintien de hauteur en vent arrière			+ +	
(à hauteur constante)	Prise d'axe			+ +	
(a nadical constante)	Tenue de l'axe de piste			+ +	
	Forme du circuit			+ +	
Renversement suivi d'une bo					
Nonvoissement curvi a ano se	<u></u>		September 1	())
Renversement suivi	Respect de la figure	<u> </u>			
d'une boucle	Positionnement de la figure				
	Axe de sortie de la figure				
Passage rectiligne stabilisé e	entre 2 et 10 mètres de hauteur		I		
	•				
Passage rectiligne stabilisé entre	Prise d'axe	(4)			
2 et 10 mètres de hauteur	Maintien de hauteur			 	
				<u>. </u>	

Huit dans le plan horizontal	360° 360°
Huit dans le plan horizontal	Respect de la figure
	Centrage de la figure
	Axe de sortie de la figure
Simulation d'une panne moti	
La manœuvre s'effectue après une d'altitude	e prise d'altitude, puis se termine par une nouvelle prise
d'altitude Simulation de panne motrice	Mise au ralenti à la verticale du centre de piste
d'altitude	Mise au ralenti à la verticale du centre de piste
d'altitude Simulation de panne motrice	Mise au ralenti à la verticale du centre de piste
d'altitude Simulation de panne motrice Séquence d'atterrissage – at	Mise au ralenti à la verticale du centre de piste terrissage Prise d'axe Axe en finale
d'altitude Simulation de panne motrice Séquence d'atterrissage – att Atterrissage (suite à un circuit rectangulaire)	Mise au ralenti à la verticale du centre de piste terrissage Prise d'axe
d'altitude Simulation de panne motrice Séquence d'atterrissage – att	Mise au ralenti à la verticale du centre de piste terrissage Prise d'axe Axe en finale

Date :	Lieu de la session QPDD :
Signature examinateur 1 :	
Signature examinateur 2 :	
Signature du candidat :	